

## MC-101-01

### Kommandoliste

| Kommando  | Funktionsbeschreibung | Bemerkung  |
|---|-----------------------|--|
| <b>MN</b>   | motor on              |  |
| <b>MF</b>   | motor off             |  |
| <b>MA</b>   | move absolute         | MA123456 absolute Schrittzahl von der „home“-Position  |
| <b>MR</b>   | move relative         | MR123456 relative Schrittzahl von der momentanen Position                                      |
| <b>AB</b>   | abort motion          | bricht die Bewegung bzw. ein laufendes Makro ab  |
| <b>ST</b>   | stop movement         | stoppt die Bewegung, springt zum nächsten Befehl eines Makros                                  |
| <b>DH</b>   | define home           | legt eine neue Ausgangsposition fest   |
| <b>GH</b>   | go home               | Rückbewegung zur Ausgangsposition  |
| <b>WA</b>   | wait [ms]             | WA1000 stoppt die Ausführung eines Makros für 1s   |
| <b>SA</b>   | set acceleration      | 1 ... 10'000 größere Beschleunigungen können zum Schrittverlust                                |
| <b>SV</b>   | set velocity          | 1000 ... 180'000 sehr hohe Geschwindigkeiten können zum Schrittverlust führen                  |
| <b>SM</b>   | set micro stepping    | elektronische Schritteilung ( $\geq 1/256$ )   |
| <b>UD</b>   | saves new settings    | speichert veränderte Größen wie SA,SV usw. (sind nach erneutem                                 |
| <b>FD</b>   | factory defaults      | auf Werkseinstellung zurücksetzen  |
| <b>RPx</b>  | repeat                | widerholt eine Makro oder Kommando <b>x</b> mal, Makro oder Kommando müssen in Klammern stehen |
| <b>SB</b>   | set baud rate         |  |
| <b>RR1234</b>   | reboot controller     |  |
| <b>Ausgabebefehle</b>                                 |                       |  |
| <b>RN</b>   | reporting on          |  |
| <b>RF</b>   | reporting off         |  |
| <b>TP</b>   | tell current position | aktuelle Position ausgeben   |
| <b>GA</b>   | get acceleration      | gespeicherte Beschleunigung ausgeben   |
| <b>GV</b>   | get velocity          | gespeicherte Geschwindigkeit ausgeben  |
| <b>GM</b>   | get micro stepping    | gespeicherte Schrittweite ausgeben   |
| <b>Makro-Programmierung (Maximallänge 94 Zeichen)</b> |                       |  |
| <b>DMx</b>  | define macro          | DM1=(MA123456,WA2000,GH,WA3000)  |
| <b>TMx</b>  | tell macro            | TM1 gibt das Makro 1 aus   |
| <b>EMx</b>  | erase macro           | EM1 löscht das Makro 1   |
| <b>CMx</b>  | command macro         | CM1 führt das Makro 1 aus  |